

### Exercice 3

(3)

Dans le module nous découvrirons :

- 1 pont redresseur triphasé

- 1 étage hacheur

- 1 pont onduleur triphasé

d'alimentation de cet élément se fait par le réseau triphasé sur les bornes RST.

Le moteur qui peut être alimenté par cet élément, est un moteur triphasé à courants alternatifs, sur les bornes UVW.

Le Pont onduleur est réversible et peut récupérer l'énergie renvoyée par le moteur, mais le pont redresseur n'est pas réversible (composé avec des diodes). L'énergie récupérée par le moteur doit donc être accumulée dans le module (ou dans des circuits annexes) ou dissipée dans le module (ou dans des circuits annexes).

Pour pouvoir faire fonctionner dans les quatre quadrants couple moteur, il faut ajouter au système (module + moteur)

- 1 filtre inductance entre P1 et P2
- capacité entre P2 et N

- 1 résistance de dissipation entre P1 et B

- 1 carte de commande générant les signaux GU GUDr... + GB

(4)

Ces composants ne sont pas intégrés au module  
car le filtre est volumineux

la résistance est volumineuse et dissipative  
et la carte de commande

dépend du type de moteur alimenté  
et du type de contrôle désiré

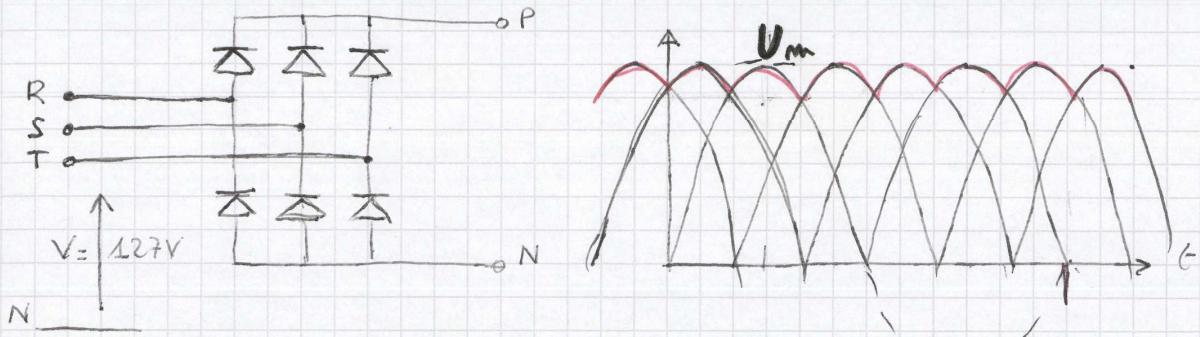
GU et G $\bar{U}$  doivent être complémentaires avec  
en plus des temps morts entre ces 2 commandes

$\Rightarrow$  si commandes simultanées  $\Rightarrow$  court-circuit sur la  
source continue

Entre P<sub>1</sub> et N est placé une capacité dans laquelle est stockée,  
l'énergie revenant du moteur quand le fonctionnement le  
nécessite. Le stockage de cette énergie se fait sous la  
forme  $\frac{1}{2} CV^2$ . Dans ce mode de fonctionnement,

la tension aux bornes de la capacité augmente, quand celle-ci  
atteint un certain seuil, la carte de commande provoque  
la fermeture du transistor commandé par GB pour ~~dissiper~~  
~~permettre~~ de décharger la capacité par dissipation dans  
la résistance placée entre P<sub>1</sub> et B.

(5)



$$V_{\text{moy}} = \frac{1}{T} \int_0^T v(t) dt = \frac{12}{T} \int_0^{T/12} U_m \cos \omega t dt$$

$$= \frac{12U_m}{T} \left[ \frac{1 + \sin \omega T}{\omega} \right]_0^{T/12}$$

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

$$= \frac{12U_m T}{T 2\pi} \left[ + \frac{\sin \omega T}{12} - \sin 0 \right]$$

$$= \frac{6U_m \sin \frac{\pi}{6}}{\pi} = \frac{6}{\pi} U_m \cdot 0,5 = \frac{3}{\pi} U_m = \frac{3}{\pi} U_m \sqrt{3}$$

$$= \frac{12}{T} \int_{2\pi/12}^{3\pi/12} U_m \sin \omega t dt$$

$$= \frac{12U_m}{T} \left[ \frac{-\cos \omega t}{\omega} \right]_{\frac{2\pi}{12}}^{\frac{3\pi}{12}}$$

$$= \frac{12U_m T}{T 2\pi} \left[ \cos \frac{\omega T}{4} + \cos \frac{\omega T}{6} \right]$$

$$= \frac{12U_m}{2\pi} \left[ \cos \frac{\pi}{4} + \cos \frac{\pi}{6} \right]$$

$$= \frac{6U_m}{\pi} \left[ 0 + \cos \frac{\pi}{3} \right]$$

$$= \frac{6U_m}{\pi} \cos \frac{\pi}{3} = \frac{6U_m}{\pi} \frac{\sqrt{3}}{2} = \frac{3U_m \sqrt{3}}{\pi}$$

6

$$V_{PN\text{ moy}} = \frac{6}{11} 220\sqrt{2} \left( \sin \frac{\pi}{6} \right)$$

$$= \frac{6}{11} 220\sqrt{2} \sin 30^\circ$$

$$= \frac{6}{11} 220\sqrt{2} \cdot \frac{1}{2}$$

$$V_{PN\text{ moy}} \approx 300 \text{ V}$$

$$V_{PN\text{ moy}} = 300 \text{ V} \quad \langle \text{Tension de claquage} = 600 \text{ V}$$

La tension maximale entre 2 bornes du moteur est donc

$$300 \text{ V (ou } -300 \text{ V)}$$

Cette tension peut être modulée entre 10 et 90%

$$\Rightarrow 910 \cdot 300 = 300 \times 270 = 0,90 \cdot 300$$

Le courant maxi du module = 30 A  $\left. \begin{array}{l} \Rightarrow \text{courant maxi dans} \\ \text{coeff de sécurité} = 2 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{courant maxi dans} \\ \text{le moteur} = 15 \text{ A} \end{array}$

Supposons que le moteur est un cos φ = 0,7

$\Rightarrow$  P absorbé par le moteur =  $P_{abm}$

$$P_{abm} = \sqrt{3} U I \cos \phi$$

$$= \sqrt{3} \frac{270}{\sqrt{2}} \frac{15}{\sqrt{2}} 0,7$$

$$= 2455 \text{ W}$$

$$\approx 2,5 \text{ kW}$$

$\Rightarrow$  moteur de puissance nominale  $\approx 2 \text{ kW}$ .

Puissance mécanique