

Exercice 1

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 3 et on note $\mathcal{E} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ une base de E .
Soit u l'endomorphisme de E défini, pour tout $\vec{x} = x_1\vec{e}_1 + x_2\vec{e}_2 + x_3\vec{e}_3 \in E$, par

$$u(\vec{x}) = (-x_1 + x_2)\vec{e}_1 + (x_1 + x_3)\vec{e}_2 + (x_2 + x_3)\vec{e}_3.$$

1. Déterminer $u(\vec{e}_1)$, $u(\vec{e}_2)$ et $u(\vec{e}_3)$.

Correction : Un calcul direct montre que

$$u(\vec{e}_1) = -\vec{e}_1 + \vec{e}_2, \quad u(\vec{e}_2) = \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \quad u(\vec{e}_3) = \vec{e}_2 + \vec{e}_3.$$

2. Ecrire la matrice A représentant u dans la base \mathcal{E} (expliquer votre démarche).

Correction : D'après le calcul précédent, on obtient

$$A = \begin{pmatrix} u(\vec{e}_1) & u(\vec{e}_2) & u(\vec{e}_3) \\ \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

3. A est-elle inversible ? Que pouvez-vous en déduire sur rang A ?

Correction : Comme $\det(A) = 1 - 1 = 0$ alors A n'est pas inversible.

La famille des colonnes de A ne forme donc pas une base de $\text{Im}(A)$ et $\text{rang}(A) < 3$.

4. Déterminer une base de $\text{Ker } A$ et calculer rang A .

Correction : On a les équivalences suivantes :

$$\begin{aligned} X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \text{Ker } A &\Leftrightarrow AX = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} -x_1 + x_2 = 0, \\ x_1 + x_3 = 0, \\ x_2 + x_3 = 0, \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = x_1, \\ x_3 = -x_1. \end{cases} \\ &\Leftrightarrow X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_1 \\ -x_1 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

On en déduit que

$$\text{Ker } A = \text{Vect} \left\langle \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}}_{\in \text{Ker } A} \right\rangle.$$

De plus, comme cette matrice colonne est non nulle, elle forme une base de $\text{Ker}(A)$. En conclusion

$$\dim(\text{Ker } A) = 1$$

et, d'après le théorème du rang, on en déduit que

$$\text{rang}(A) = 3 - 1 = 2.$$

5. On définit la famille $\mathcal{E}' = (\vec{e}_1', \vec{e}_2', \vec{e}_3')$ par

$$\vec{e}_1' = \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3, \quad \vec{e}_2' = \vec{e}_1 + \vec{e}_3, \quad \vec{e}_3' = \vec{e}_1 - 2\vec{e}_2.$$

(a) En utilisant les déterminants, montrer que \mathcal{E}' est une base de E .

Correction : On considère la matrice Q suivante

$$Q = \begin{pmatrix} \vec{e}_1' & \vec{e}_2' & \vec{e}_3' \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{matrix}.$$

Le calcul du déterminant donne

$$\det(Q) = -1 \neq 0.$$

Ainsi $\det(Q) \neq 0$ et donc, d'après le cours, on en déduit que la famille \mathcal{E}' est une base de E .

(b) Exprimer la matrice de passage P de \mathcal{E} à \mathcal{E}' et calculer P^{-1} .

Correction : Il est évident que $P = Q$ (matrice de la question précédente). Calculons à présent P^{-1} qui n'est autre que la matrice de passage de \mathcal{E}' à \mathcal{E} :

$$\begin{cases} \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3 = \vec{e}_1' \\ \vec{e}_1 + \vec{e}_3 = \vec{e}_2' \\ \vec{e}_1 - 2\vec{e}_2 = \vec{e}_3' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3 = \vec{e}_1' \\ \vec{e}_2 = \vec{e}_2' - \vec{e}_1' \\ -\vec{e}_2 - \vec{e}_3 = \vec{e}_3' - \vec{e}_1' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{e}_1 = -2\vec{e}_1' + 2\vec{e}_2' + \vec{e}_3' \\ \vec{e}_2 = -\vec{e}_1' + \vec{e}_2' \\ \vec{e}_3 = 2\vec{e}_1' - \vec{e}_2' - \vec{e}_3' \end{cases}.$$

d'où

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

(c) En utilisant la formule de changement de base, déterminer la matrice A' représentant u dans la base \mathcal{E}' de E .

Correction : D'après le cours, on a la formule suivante :

$$A' = P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & -3 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix}.$$

(d) Vérifier le résultat en écrivant directement la matrice A' représentant u dans la base \mathcal{E}'

Correction : On sait que l'on a les relations suivantes :

$$\begin{cases} \vec{e}_1 = -2\vec{e}_1' + 2\vec{e}_2' + \vec{e}_3' \\ \vec{e}_2 = -\vec{e}_1' + \vec{e}_2' \\ \vec{e}_3 = 2\vec{e}_1' - \vec{e}_2' - \vec{e}_3' \end{cases}$$

Par linéarité de u , on obtient alors

$$u(\vec{e}_1') = u(\vec{e}_1) - u(\vec{e}_2) + u(\vec{e}_3) = -2\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 = 2\vec{e}_1' - 2\vec{e}_2' - 2\vec{e}_3'$$

$$u(\vec{e}_2') = u(\vec{e}_1) + u(\vec{e}_3) = -\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 = 2\vec{e}_1' - \vec{e}_2' - 2\vec{e}_3'$$

$$u(\vec{e}_3') = u(\vec{e}_1) - 2u(\vec{e}_2) = -3\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - 2\vec{e}_3 = \vec{e}_1' - 3\vec{e}_2' - \vec{e}_3'$$

Ainsi, on retrouve

$$A' = \begin{pmatrix} u(\vec{e}_1') & u(\vec{e}_2') & u(\vec{e}_3') \\ 2 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & -3 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \vec{e}_1' \\ \vec{e}_2' \\ \vec{e}_3' \end{matrix}$$

Exercice 2

Soit $v \in \mathcal{L}(E, E)$ où E est un espace vectoriel de dimension n . On rappelle que $v^2 = v \circ v$.

1. Quelle inclusion a-t-on entre $\text{Ker } v$ et $\text{Ker } v^2$? La démontrer.

Correction : On a l'inclusion $\text{Ker } v \subset \text{Ker } v^2$.

En effet, soit $\vec{x} \in \text{Ker } v$, alors $v(\vec{x}) = \vec{0}_E$. En appliquant v à cette dernière égalité, et comme v est linéaire, on obtient $v^2(\vec{x}) = (v \circ v)(\vec{x}) = v(v(\vec{x})) = v(\vec{0}_E) = \vec{0}_E$. Ainsi $\vec{x} \in \text{Ker } v^2$.

2. Quelle inclusion a-t-on entre $\text{Im } v$ et $\text{Im } v^2$? La démontrer.

Correction : On a l'inclusion $\text{Im } v^2 \subset \text{Im } v$.

En effet, soit $\vec{y} \in \text{Im } v^2$, alors il existe $\vec{x} \in E$ tel que $v^2(\vec{x}) = \vec{y}$. En notant \vec{z} le vecteur $v(\vec{x})$ on obtient que $v(\vec{z}) = v(v(\vec{x})) = v^2(\vec{x}) = \vec{y}$. En conclusion, $\vec{y} \in \text{Im } v$.

3. On suppose que

$$\text{Im } v = \text{Im } v^2.$$

- (a) En déduire que $\text{Ker } v = \text{Ker } v^2$.

Correction : D'après ce qui précède, nous savons que $\text{Ker } v \subset \text{Ker } v^2$. Par ailleurs, en appliquant le théorème du rang à v et v^2 , on a

$$\dim(\text{Ker } v) + \text{rang } v = \dim(E),$$

et

$$\dim(\text{Ker } v^2) + \text{rang } v^2 = \dim(E).$$

En soustrayant ces deux égalités et en utilisant l'hypothèse $\text{Im } v = \text{Im } v^2$, on en déduit que

$$\dim(\text{Ker } v) = \dim(\text{Ker } v^2),$$

et donc que $\text{Ker } v = \text{Ker } v^2$.

- (b) Montrer que $\text{Ker } v \cap \text{Im } v = \{\vec{0}_E\}$.

Correction : Raisonnons par double inclusion.

Comme $\{\vec{0}_E\} \subset \text{Ker } v$ et $\{\vec{0}_E\} \subset \text{Im } v$ alors $\{\vec{0}_E\} \subset \text{Ker } v \cap \text{Im } v$.

Par ailleurs, soit $\vec{y} \in \text{Ker } v \cap \text{Im } v$, alors $v(\vec{y}) = \vec{0}_E$ et il existe $\vec{x} \in E$ tel que $\vec{y} = v(\vec{x})$. En appliquant v à cette dernière égalité on obtient

$$v^2(\vec{x}) = v(\vec{y}) = \vec{0}_E.$$

Ainsi $\vec{x} \in \text{Ker } v^2 = \text{Ker } v$ et donc $\vec{y} = v(\vec{x}) = \vec{0}_E$, i.e., $\vec{y} = \vec{0}_E$ et $\text{Ker } v \cap \text{Im } v \subset \{\vec{0}_E\}$

- (c) En déduire que $\text{Ker } v \oplus \text{Im } v = E$.

Correction : C'est une conséquence directe de la question précédente. En effet, d'après le théorème du rang, on sait que

$$\dim(\text{Ker } v) + \dim(\text{Im } v) = \dim E.$$

Ajouté à la propriété démontrée dans la question précédente, on a le résultat demandé.

On pouvait aussi utiliser le fait que, pour tout $\vec{x} \in E$, on a la décomposition suivante

$$\vec{x} = \underbrace{\vec{x} - v(\vec{x})}_{\in \text{Ker } v} + \underbrace{v(\vec{x})}_{\in \text{Im } v},$$

ce qui implique que $E = \text{Ker } v + \text{Im } v$, puis utiliser une des deux propriétés précédentes.

Exercice 3

L'objectif de cet exercice est de démontrer le théorème dit des quatre dimensions :

Soient E un \mathbb{R} -e.v. de dimension finie et F et G deux s.e.v. de E , alors

$$\dim (F + G) = \dim (F) + \dim (G) - \dim (F \cap G), \quad (1)$$

Pour rappel $F + G = \{\vec{z} \in E / \exists \vec{x} \in F, \exists \vec{y} \in G, \vec{z} = \vec{x} + \vec{y}\}$.

On considère dans la suite que $\dim (F \cap G) = p$, $\dim (F) = q$, $\dim (G) = r$ (avec $p < q$ et $p < r$) et on note $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p)$ une base de $F \cap G$

1. Justifier que $F \cap G \subset F$ et $F \cap G \subset G$.

Correction : Si $\vec{x} \in F \cap G$ alors *a fortiori* $\vec{x} \in F$ et donc $F \cap G \subset F$. On utilise le même raisonnement pour l'autre inclusion.

2. Justifier l'existence de vecteurs $\vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q$ et $\vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r$ tels que $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q)$ soit une base de F et $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ soit une base de G .

Correction : la famille $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p)$ étant une base de $F \cap G$, on déduit de la question précédente que cette famille est libre dans F . Ainsi, d'après la théorème de la base incomplète, on en conclut l'existence des vecteurs $\vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q$ tels que la famille $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q)$ soit une base de F . On raisonne de même pour l'existence des vecteurs $\vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r$.

3. Montrer que $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ est une famille génératrice de $F + G$.

Correction : Soient $\vec{x} \in F$ et $\vec{y} \in G$. D'après la question précédente, il existe des coefficients $\alpha_1, \dots, \alpha_q \in \mathbb{R}$ et des coefficients $\beta_1, \dots, \beta_r \in \mathbb{R}$ tels que

$$\vec{x} = \alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_q \vec{v}_q,$$

et

$$\vec{y} = \beta_1 \vec{u}_1 + \dots + \beta_r \vec{w}_r.$$

Ainsi, on obtient que $\vec{x} + \vec{y}$ vérifie :

$$\vec{x} + \vec{y} = (\alpha_1 + \beta_1) \vec{u}_1 + \dots + (\alpha_p + \beta_p) \vec{u}_p + \alpha_{p+1} \vec{v}_{p+1} + \dots + \alpha_q \vec{v}_q + \beta_{p+1} \vec{w}_{p+1} + \dots + \beta_r \vec{w}_r,$$

et donc que la famille $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ est génératrice de $F + G$.

4. Montrons que $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ est une famille libre de $F + G$:

Soit $\alpha_1, \dots, \alpha_p, \beta_{p+1}, \dots, \beta_q, \gamma_{p+1}, \dots, \gamma_r \in \mathbb{R}$ tels que

$$\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p + \beta_{p+1} \vec{v}_{p+1} + \dots + \beta_q \vec{v}_q + \gamma_{p+1} \vec{w}_{p+1} + \dots + \gamma_r \vec{w}_r = 0_E. \quad (2)$$

- (a) Montrer que $\gamma_{p+1} \vec{w}_{p+1} + \dots + \gamma_r \vec{w}_r \in F \cap G$.

Il est clair que $\gamma_{p+1} \vec{w}_{p+1} + \dots + \gamma_r \vec{w}_r \in G$ comme combinaison linéaire d'éléments de G . Par ailleurs, l'égalité (2) implique que

$$\gamma_{p+1} \vec{w}_{p+1} + \dots + \gamma_r \vec{w}_r = -(\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p + \beta_{p+1} \vec{v}_{p+1} + \dots + \beta_q \vec{v}_q) \in F.$$

On en déduit la propriété souhaitée.

- (b) En déduire que $\gamma_{p+1} = \dots = \gamma_r = 0$.

Correction : D'après la question précédente, comme $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p)$ est une base de $F \cap G$, alors il existe des coefficients $\lambda_1, \dots, \lambda_p \in \mathbb{R}$ tels que

$$\gamma_{p+1} \vec{w}_{p+1} + \dots + \gamma_r \vec{w}_r = \lambda_1 \vec{u}_1 + \dots + \lambda_p \vec{u}_p.$$

Ainsi, on en déduit que

$$\lambda_1 \vec{u}_1 + \dots + \lambda_p \vec{u}_p - \gamma_{p+1} \vec{w}_{p+1} - \dots - \gamma_r \vec{w}_r = \vec{0}_E.$$

Or la famille $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ est une famille libre de G , donc tous les coefficients de cette dernière combinaison linéaire sont nuls et *a fortiori* on a $\gamma_{p+1} = \dots = \gamma_r = 0$.

- (c) En déduire que $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ est une famille libre.

Correction : La question précédente implique que l'égalité (2) se réduit à

$$\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p + \beta_{p+1} \vec{v}_{p+1} + \dots + \beta_q \vec{v}_q = \vec{0}_E.$$

Or la famille $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q)$ est une base de F , elle est donc libre et on en déduit que

$$\alpha_1 = \dots = \alpha_p = \beta_{p+1} = \dots = \beta_q = 0.$$

Ainsi la famille $(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{v}_{p+1}, \dots, \vec{v}_q, \vec{w}_{p+1}, \dots, \vec{w}_r)$ est libre.

5. En déduire que l'égalité (1) est vérifiée.

Correction : D'après les question précédentes, on a $\dim(F + G) = p + (q - p) + (r - p) = q + r - p$.

Or

$$\dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G) = q + r - p = \dim(F + G).$$

On obtient bien l'égalité souhaitée.

Exercice 4

Soit \mathcal{P}_2 l'ensemble des polynômes de degré inférieur ou égal à 2 ; on note $\mathcal{B} = (p_0, p_1, p_2)$ sa base canonique (on rappelle que $p_i(t) = t^i$, pour tout $t \in \mathbb{R}$).

On définit l'application f pour tout $p \in \mathcal{P}_2$ par

$$f(p) = p' + p(0)p_0 - p$$

où p' désigne la dérivée de p .

1. Montrer que f est linéaire.

Correction : C'est une conséquence directe de la linéarité de la dérivée : $\forall p, q \in \mathcal{P}_2$ et $\forall \lambda \in \mathbb{R}$

$$f(p + q) = (p + q)' + (p + q)(0)p_0 - (p + q) = p' + q' + p(0)p_0 + q(0)p_0 - p - q = f(p) + f(q)$$

$$f(\lambda p) = (\lambda p)' + (\lambda p)(0)p_0 - (\lambda p) = \lambda p' + \lambda p(0)p_0 - \lambda p = \lambda f(p)$$

2. Montrer que $\text{Im } f \subset \mathcal{P}_2$.

Correction : Soit $p \in \mathcal{P}_2$ alors il existe $a_0, a_1, a_2 \in \mathbb{R}$ tels que

$$p = a_0 p_0 + a_1 p_1 + a_2 p_2.$$

On a alors que

$$\begin{aligned} f(p) &= a_1 p_0 + 2a_2 p_1 + p(0)p_0 - a_0 p_0 - a_1 p_1 - a_2 p_2 = (a_1 + p(0) - a_0)p_0 + (2a_2 - a_1)p_1 - a_2 p_2 \\ &= a_1 p_0 + (2a_2 - a_1)p_1 - a_2 p_2 \in \mathcal{P}_2, \end{aligned}$$

où on a utilisé le fait que $p(0) = a_0 p_0(0) + a_1 p_1(0) + a_2 p_2(0) = a_0$.

3. Déterminer une base de $\text{Ker } f$.

Correction : Soit $p = a_0p_0 + a_1p_1 + a_2p_2 \in \text{Ker } f$, alors $f(p) = 0_{\mathcal{P}_2}$. D'après la question précédente, et en utilisant le fait que $\mathcal{B} = (p_0, p_1, p_2)$ est une famille libre, on en déduit que

$$\begin{cases} a_1 &= 0, \\ 2a_2 - a_1 &= 0, \\ a_2 &= 0. \end{cases}$$

Ainsi $p \in \text{Ker } f$ si et seulement si $p = a_0p_0$. On en déduit que $\text{Ker } f = \text{vect } \langle p_0 \rangle$ et comme p_0 n'est pas le polynôme nul, la famille $\{p_0\}$ forme une base de $\text{Ker } f$.

4. Déterminer une base de $\text{Im } f$.

Correction : D'après le cours, on sait que la famille $\{f(p_0), f(p_1), f(p_2)\}$ est une famille génératrice de $\text{Im } f$. De plus, le théorème du rang et la question précédente impliquent que

$$\text{rang } f = 3 - 1 = 2.$$

Il suffit donc de choisir une sous-famille à deux éléments de la famille $\{f(p_0), f(p_1), f(p_2)\}$. Pour ce choix, on remarque que

$$\begin{aligned} f(p_0) &= 0_{\mathcal{P}_2}, \\ f(p_1) &= p_0 - p_1, \\ f(p_2) &= 2p_1 - p_2. \end{aligned}$$

On considère alors la famille $\{f(p_1), f(p_2)\}$. Montrons que cette famille est libre, soient α_1 et $\alpha_2 \in \mathbb{R}$ vérifiant

$$\alpha_1 f(p_1) + \alpha_2 f(p_2) = 0_{\mathcal{P}_2}.$$

D'après les calculs précédents, on a

$$\alpha_1 p_0 + (2\alpha_2 - \alpha_1)p_1 - \alpha_2 p_2 = 0_{\mathcal{P}_2}.$$

Or la famille \mathcal{B} est une base de \mathcal{P}_2 donc libre et $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$.

La famille $\{f(p_1), f(p_2)\} = \{p_0 - p_1, 2p_1 - p_2\}$ est donc libre et contient 2 éléments, c'est une base de $\text{Im } f$.

5. Déterminer la matrice B de f quand on munit \mathcal{P}_2 de la base canonique.

Correction : D'après la question précédente on a

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

6. Sans calcul, que peut-on dire de $\det B$?

Correction : Le déterminant de B est nul car une colonne de B est nulle.