

Aucun document ni calculatrice.

La rédaction est très importante, rédigez et justifiez clairement vos réponses ou démonstrations !

Les exercices 1, 2, 3 et 4 sont indépendants.

Exercice 1 (Barème approximatif : 5 points)

Soit f la fonction définie par

$$\begin{cases} f(x, y) = \frac{x - \operatorname{Arctan} x}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ f(0, 0) = 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

On rappelle la formule de Taylor-Young de la fonction Arctan à l'ordre 3 en $a = 0$: il existe une fonction ε telle que pour tout $t \in \mathbb{R}$ on a

$$\operatorname{Arctan} t = t - \frac{t^3}{3} + t^3 \varepsilon(t) \quad \text{avec } \varepsilon(t) \xrightarrow[t \rightarrow 0]{} 0 \text{ et } 0 \leq \varepsilon(t) \leq \frac{t^2}{5}.$$

1. Montrer que la fonction f est continue en $(0, 0)$.

Correction : on démontre la C.S. de continuité en $(0, 0)$. Simplifions l'expression de $f(x, y)$ en utilisant le DL de Arctan .

$$f(x, y) = \frac{x - (x - \frac{x^3}{3} + x^3 \varepsilon(x))}{x^2 + y^2} = \frac{\frac{x^3}{3} - x^3 \varepsilon(x)}{x^2 + y^2}.$$

Passons en coordonnées polaires au voisinage de $(0, 0)$: $x = r \cos \theta$ et $y = r \sin \theta$. On obtient $\forall r \geq 0, \forall \theta \in [0, 2\pi[$,

$$|f(r \cos \theta, r \sin \theta) - f(0, 0)| = \left| \frac{r \cos^3 \theta}{3} - r \cos^3 \theta \varepsilon(r \cos \theta) \right| \leq \left| \frac{r \cos^3(\theta)}{3} \right| + |r \cos^3(\theta) \varepsilon(r \cos \theta)| \leq \frac{r}{3} + \frac{r^3}{5}$$

On pose $g(r) = \frac{r}{3} + \frac{r^3}{5} \xrightarrow[r \rightarrow 0]{} 0$. La condition suffisante de continuité est démontrée.

2. Déterminer les dérivées partielles premières de f en $(0, 0)$.

Correction : • $\frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} = \frac{\frac{h^3}{3} - h^3 \varepsilon(h) - 0}{h} = \frac{1}{3} - \varepsilon(h) \xrightarrow[h \rightarrow 0]{} \frac{1}{3}$.

La dérivée partielle première de f par rapport à x existe et $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{1}{3}$.

• $\frac{f(0, k) - f(0, 0)}{k} = \frac{0 - 0}{k} = 0 \xrightarrow[k \rightarrow 0]{} 0$.

La dérivée partielle première de f par rapport à y existe quelle que soit la valeur de α et on a $\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$.

3. La fonction f est-elle différentiable en $(0, 0)$?

Correction : • On commence par déterminer la fonction ε telle que

$$f(h, k) = f(0, 0) + \frac{1}{3} \times h + 0 \times k + \sqrt{h^2 + k^2} \varepsilon(h, k)$$

On obtient

$$\varepsilon(h, k) = \frac{f(h, k) - \frac{h}{3}}{\sqrt{h^2 + k^2}} = \frac{-\frac{hk^2}{3} - h^3 \varepsilon(h)}{(h^2 + k^2)^{\frac{3}{2}}}$$

• Ensuite on vérifie si $\lim_{\|(h,k)\| \rightarrow 0} \varepsilon(h, k) = 0$:

Un passage en coordonnées polaires nous permet d'obtenir

$$\varepsilon(r \cos \theta, r \sin \theta) = -\frac{\sin^2 \theta \cos \theta}{3} - \cos^3 \theta \varepsilon(r \cos \theta).$$

On voit que la limite de cette expression quand $r \rightarrow 0$ dépend de θ . On justifie alors que la fonction f n'est pas différentiable en $(0, 0)$ en montrant que sur le chemin $y = x$ la limite de ε ne tend pas vers 0 :

$$\varepsilon(t, t) = -\frac{t^3}{3(2^{\frac{3}{2}})|t|^3} - \frac{t^3}{2^{\frac{3}{2}}|t|^3} \varepsilon(t) \xrightarrow{t \rightarrow 0^+} -\frac{1}{3} \neq 0.$$

Exercice 2 (Barème approximatif : 6 points)

Soit f la fonction définie sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ par

$$f(x, y) = x \ln(x^2 + y^2) - 2x.$$

1. Déterminer le gradient de la fonction f .

Correction : On trouve

$$\nabla f(x, y) = \left(\begin{array}{c} \ln(x^2 + y^2) + \frac{2x^2}{x^2 + y^2} - 2 \\ \frac{2xy}{x^2 + y^2} \end{array} \right)$$

2. Montrer que les points critiques de f sont de la forme $(x_0, 0)$ ou $(0, y_0)$. Puis préciser toutes les valeurs de x_0 et y_0 possibles.

Correction : Les points critiques (x_0, y_0) vérifient le système

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \ln(x_0^2 + y_0^2) + \frac{2x_0^2}{x_0^2 + y_0^2} - 2 = 0 \quad (L_1) \\ \frac{2x_0 y_0}{x_0^2 + y_0^2} = 0 \quad (L_2) \end{array} \right.$$

L'équation (L_2) implique que $x_0 y_0 = 0 \Leftrightarrow x_0 = 0$ ou $y_0 = 0$. Par conséquent les points critiques sont de la forme $(x_0, 0)$ ou $(0, y_0)$.

• Si $y_0 = 0$ alors l'équation (L_1) implique que

$$\ln(x_0^2) = 0 \Leftrightarrow x_0^2 = 1 \Leftrightarrow x_0 = 1 \text{ ou } x_0 = -1.$$

Si $x_0 = 0$ alors l'équation (L_1) implique

$$\ln(y_0^2) - 2 = 0 \Leftrightarrow \ln(y_0^2) = \ln e^2 \Leftrightarrow y_0 = e \text{ ou } y_0 = -e$$

• L'ensemble des points critiques sont

$$(-1, 0), \quad (1, 0) \quad \text{et} \quad (0, e), \quad (0, -e).$$

3. Déterminer les dérivées partielles secondes de f .

Correction : La fonction est de classe \mathcal{C}^2 au moins donc on calcule uniquement 3 dérivées secondes

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = \frac{2x}{x^2 + y^2} + \frac{4x}{x^2 + y^2} - \frac{4x^3}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{6x}{x^2 + y^2} - \frac{4x^3}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{2y}{x^2 + y^2} - \frac{4x^2 y}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = \frac{2x}{x^2 + y^2} - \frac{4xy^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

4. En déduire la nature des points critiques (minimum, maximum ou point selle).

Correction : • Pour le point $(-1, 0)$

$$\tilde{\Delta} = 0 - (-6 + 4) \times (-2) = -4 < 0.$$

De plus $a = -10 < 0$ donc il s'agit d'un maximum local.

• Pour le point $(1, 0)$

$$\tilde{\Delta} = 0 - (6 - 4) \times (2) = -4 < 0.$$

De plus $a = 2 < 0$ donc il s'agit d'un minimum local.

• Pour le point $(0, \pm e)$ on trouve

$$\tilde{\Delta} = \frac{4}{e^2} > 0$$

Ce sont des points selles.

Exercice 3 (Barème approximatif : 4 points)

Soit \vec{V} le champ de vecteurs défini sur \mathbb{R}^3 par

$$\vec{V}(M) = (2y + 3z, 5z - 2x, x).$$

1. Montrer que \vec{V} dérive d'un potentiel vecteur.

Correction : $\operatorname{div} \vec{V} = 0$ donc \vec{V} dérive d'un potentiel vecteur.

2. Soit $\vec{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ le champ de vecteur défini par $\vec{A}(M) = (x\psi(y, z), y(x^2 - 2z), z\phi(x, y))$, où ϕ et ψ sont deux fonctions de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 . Calculer $\mathbf{rot} \vec{A}$.

Correction : On a

$$\mathbf{rot} \vec{A} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} x\psi(y, z) \\ y(x^2 - 2z) \\ z\phi(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z\frac{\partial\phi}{\partial y}(x, y) + 2y \\ x\frac{\partial\psi}{\partial z}(y, z) - z\frac{\partial\phi}{\partial x}(x, y) \\ 2xy - x\frac{\partial\psi}{\partial y}(y, z) \end{pmatrix}$$

3. Déterminer la forme générale des fonctions ϕ et ψ de sorte que $\vec{V} = \mathbf{rot} \vec{A}$.

Correction : Après simplifications, on trouve

$$\begin{cases} \frac{\partial\phi}{\partial y}(x, y) & = 3 & (L_1) \\ x\frac{\partial\psi}{\partial z}(y, z) - z\frac{\partial\phi}{\partial x}(x, y) & = 5z - 2x & (L_2) \\ 2y - \frac{\partial\psi}{\partial y}(y, z) & = 1 & (L_3). \end{cases}$$

On peut intégrer partiellement (L_1) et (L_3) par rapport à y pour obtenir

$$\phi(x, y) = 3y + C_1(x) \quad \text{et} \quad \psi(y, z) = -y + y^2 + C_2(z).$$

On détermine ensuite les fonctions C_1 et C_2 à l'aide de l'équation L_2 et de l'astuce vue au A.2.7 du chapitre 2 :

$$\begin{aligned} xC_2'(z) - zC_1'(x) &= 5z - 2x \Leftrightarrow x(C_2'(z) + 2) - z(C_1'(x) + 5) = 0 \\ \Leftrightarrow \begin{pmatrix} C_1'(x) + 5 \\ C_2'(z) + 2 \end{pmatrix} &= \lambda \begin{pmatrix} x \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} C_1(x) \\ C_2(z) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda\frac{x^2}{2} - 5x \\ \lambda\frac{z^2}{2} - 2z \end{pmatrix}, \quad \lambda \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Finalement, $\vec{A}(M) = (x(-y + y^2 + \lambda\frac{z^2}{2} - 2z), y(x^2 - 2z), z(3y + \lambda\frac{x^2}{2} - 5x))$.

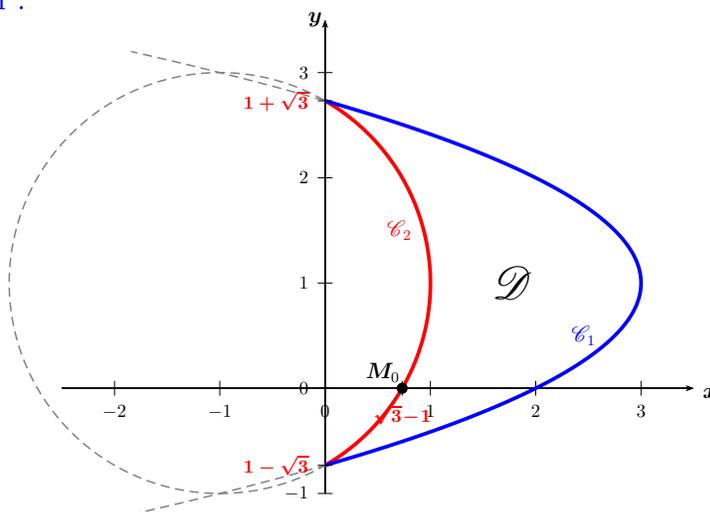
Exercice 4 (Barème approximatif : 5 points)

On considère le domaine défini par

$$\mathcal{D} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 ; (x + 1)^2 + (y - 1)^2 \geq 4 \text{ et } 0 \leq x \leq 3 - (y - 1)^2\}.$$

1. Faire une figure.

Correction :



2. Paramétrer le bord \mathcal{C} du domaine \mathcal{D} .

Correction : Le bord \mathcal{C} du domaine \mathcal{D} est composé de deux morceaux de courbes $\mathcal{C} = \mathcal{C}_1 \cup \mathcal{C}_2$.

$$M(x, y) \in \mathcal{C}_1 \Leftrightarrow \exists t \in [1 - \sqrt{3}, 1 + \sqrt{3}], \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \Phi_1(t) = \begin{pmatrix} 3 - (t - 1)^2 \\ t \end{pmatrix}.$$

$$M(x, y) \in \mathcal{C}_2 \Leftrightarrow \exists \theta \in \left[-\frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{3}\right], \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \Phi_2(\theta) = \begin{pmatrix} -1 + 2 \cos \theta \\ 1 + 2 \sin \theta \end{pmatrix}.$$

3. Soit $M_0(\sqrt{3} - 1, 0) \in \mathcal{C}$.

(a) Placer le point M_0 sur votre figure.

Correction : Voir la figure.

(b) Déterminer les équations paramétriques de la tangente à \mathcal{C} en M_0 .

Correction : On observe que $M_0 \in \mathcal{C}_2$.

On cherche θ_0 de sorte que $M_0 = \Phi_2(\theta_0)$ en résolvant le système

$$\begin{cases} -1 + 2 \cos \theta_0 = \sqrt{3} - 1 \\ 1 + 2 \sin \theta_0 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \cos \theta_0 = \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \sin \theta_0 = -\frac{1}{2} \end{cases} \Leftrightarrow \theta_0 = -\frac{\pi}{6} [2\pi].$$

Dans ce cas, les équations paramétriques de la tangente \mathcal{T} à \mathcal{C} en M_0 sont

$$\begin{aligned} M(x, y) \in \mathcal{T} &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, M = M_0 + \lambda \Phi'(-\frac{\pi}{6}) \\ &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} - 1 + \lambda \\ \lambda \sqrt{3} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

(c) En déduire une équation cartésienne de la tangente à \mathcal{C} en M_0 .

Correction : $y = x\sqrt{3} - 3 + \sqrt{3}$.