

# Cours MT22 - Chapitre 4

**Exercice :** A l'aide de la première formule de Fubini, déterminer le volume du tétraèdre (à base triangulaire) délimité par les demi-plans d'inéquations

$$x \geq 0, \quad y \geq 0, \quad z \geq 0 \quad \text{et} \quad x + y + z \leq 1.$$

**Correction.** • On commence par tracer en perspective le tétraèdre : pour cela nous devons tracer ses 6 arêtes. Les inéquations définissent l'intérieur du tétraèdre.

Les cas d'égalité vous donnent les équations des 4 faces du tétraèdre :  $x = 0, y = 0, z = 0$  et  $x + y + z = 1$ .

Une arête correspondant à l'intersection de deux faces consécutives, on obtient les 6 arêtes en étudiant toutes les intersections possibles de 2 faces parmi les 4 :

$$\begin{matrix} \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} & \begin{cases} x = 0 \\ z = 0 \end{cases} & \begin{cases} x = 0 \\ x + y + z = 1 \end{cases} & \begin{cases} y = 0 \\ z = 0 \end{cases} & \begin{cases} y = 0 \\ x + y + z = 1 \end{cases} & \text{et} & \begin{cases} z = 0 \\ x + y + z = 1 \end{cases} \\ \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & & \textcircled{6} \end{matrix}$$

Le système  $\textcircled{1}$  définit l'axe  $(Oz)$

Le système  $\textcircled{2}$  définit l'axe  $(Oy)$

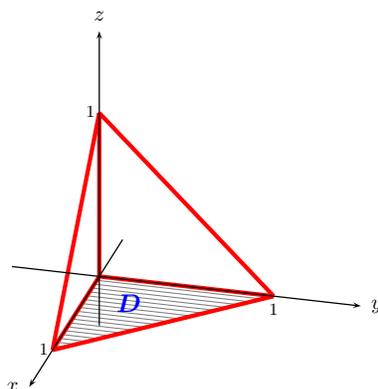
Le système  $\textcircled{3}$  définit la droite d'équation  $z = 1 - y$  dans le plan  $(yOz)$

Le système  $\textcircled{4}$  définit l'axe  $(Ox)$

Le système  $\textcircled{5}$  définit la droite d'équation  $z = 1 - x$  dans le plan  $(xOz)$

Le système  $\textcircled{6}$  définit la droite d'équation  $y = 1 - x$  dans le plan  $(xOy)$ .

On obtient la figure suivante



• Le volume de ce solide, situé au-dessus du plan  $z = 0$ , s'obtient à l'aide de l'intégrale double

$$\iint_D f(x, y) \, dx \, dy$$

où  $D$  est la projection orthogonale du tétraèdre sur le plan  $z = 0$  et  $f(x, y)$  est le second membre de l'équation explicite de la face supérieure (mise sous la forme  $z = f(x, y)$ ). De cette façon,  $D$  correspondra au domaine de définition de la fonction  $f$  ainsi obtenue (cf chapitre 1).

• Le domaine  $D$  : on cherche toutes les contraintes satisfaites par les couples  $(x, y)$  à partir des inéquations définissant le tétraèdre : On a

$$x \geq 0, \quad y \geq 0,$$

et

$$z \geq 0 \text{ et } z \leq 1 - x - y \Rightarrow \boxed{0 \leq 1 - x - y}$$

Une figure dans le plan  $(xOy)$  permet de voir que le domaine  $D$  peut être défini par

$$\mathcal{D} \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2; 0 \leq x \leq 1 \text{ et } 0 \leq y \leq 1 - x \}.$$

- L'expression de  $f$  : on met sous forme explicite (càd en isolant  $z$ ) l'équation de la face supérieur qui est  $x + y + z = 1 \Rightarrow z = 1 - x - y$ . Donc

$$\boxed{f(x, y) = 1 - x - y.}$$

- Le volume du solide est donc

$$\begin{aligned} \iint_{\mathcal{D}} (1 - x - y) dx dy &= \int_0^1 \left( \int_0^{1-x} (1 - x - y) dy \right) dx = \int_0^1 \left[ (1 - x)y - \frac{y^2}{2} \right]_0^{1-x} dx \\ &= \int_0^1 \left( (1 - x)^2 - \frac{(1-x)^2}{2} \right) dx \\ &= \int_0^1 \frac{(1-x)^2}{2} dx \\ &= \left[ -\frac{(1-x)^3}{6} \right]_0^1 \\ &= 0 - \left(-\frac{1}{6}\right) = \frac{1}{6}. \end{aligned}$$

Il s'agit d'une pyramide à base triangulaire dont le volume est

$$\frac{\text{Aire}(\mathcal{D}) \times h_{max}}{3} = \frac{\left(\frac{1 \times 1}{2}\right) \times 1}{3} = \frac{1}{6}.$$

**Exercice :** A l'aide de la seconde formule de Fubini, déterminer le volume du tétraèdre (à base triangulaire) délimité par les demi-plans d'inéquations

$$x \geq 0, \quad y \geq 0, \quad z \geq 0 \quad \text{et} \quad x + y + z \leq 1.$$

**Correction.** • Le volume de ce solide est toujours donné par la formule

$$\iint_D (1 - x - y) \, dx dy .$$

• Le domaine  $D$  : Une figure dans le plan ( $xOy$ ) permet de voir que le domaine  $D$  peut être défini par

$$\mathcal{D}\{(x, y) \in \mathbb{R}^2; 0 \leq y \leq 1 \text{ et } 0 \leq x \leq 1 - y\}.$$

• Le volume du solide est donc

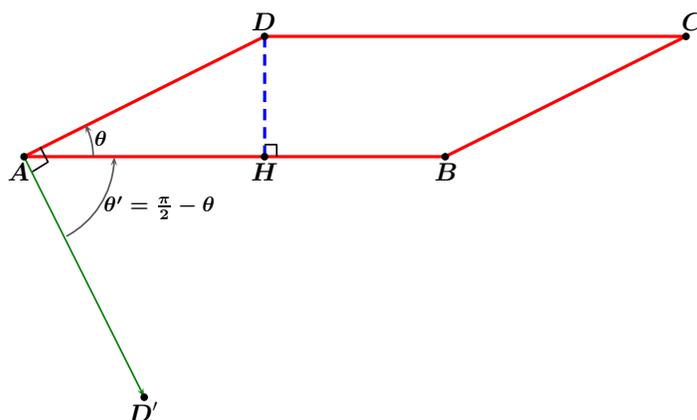
$$\begin{aligned} \iint_{\mathcal{D}} (1 - x - y) \, dx dy &= \int_0^1 \left( \int_0^{1-y} (1 - y - x) \, dx \right) dy = \int_0^1 \left[ (1 - y)x - \frac{x^2}{2} \right]_0^{1-y} dy \\ &= \int_0^1 \left( (1 - y)^2 - \frac{(1-y)^2}{2} \right) dy \\ &= \int_0^1 \frac{(1-y)^2}{2} dy \\ &= \left[ -\frac{(1-y)^3}{6} \right]_0^1 \\ &= 0 - \left(-\frac{1}{6}\right) = \frac{1}{6} . \end{aligned}$$

**Remarque :** • Soit  $ABCD$  un parallélogramme dans le plan de repère orthonormé  $(O; \vec{i}, \vec{j})$ . Étant données les coordonnées des vecteurs  $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} u_1 \\ v_1 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{AD} \begin{pmatrix} u_2 \\ v_2 \end{pmatrix}$ , on a  $\text{Aire}(ABCD) = \left| \det \begin{pmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{pmatrix} \right| = |u_1 v_2 - v_1 u_2|$  (cf MT23).

**preuve :** • Soit  $ABCD$  un parallélogramme. L'aire se calcule par la formule

$$AB \times DH = AB \times AD \times \sin \theta$$

où  $H$  est le projeté orthogonal de  $D$  sur la droite  $(AB)$ .



• Le déterminant  $\det \begin{pmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{pmatrix} = u_1 v_2 - v_1 u_2$  se réécrit comme le produit scalaire suivant

$$\det \begin{pmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 \\ v_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} v_2 \\ -u_2 \end{pmatrix}.$$

Le vecteur de coordonnées  $\begin{pmatrix} v_2 \\ -u_2 \end{pmatrix}$  est perpendiculaire au vecteur  $\overrightarrow{AD}$  car

$$\begin{pmatrix} v_2 \\ -u_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} u_2 \\ v_2 \end{pmatrix} = 0$$

et ils ont même longueur. Si on le représente à partir du point  $A$ , on obtient le vecteur  $\overrightarrow{AD'}$  ci-dessus. On a donc

$$\det \begin{pmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{pmatrix} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD'} \quad \text{et} \quad \|\overrightarrow{AD}\| = \|\overrightarrow{AD'}\|.$$

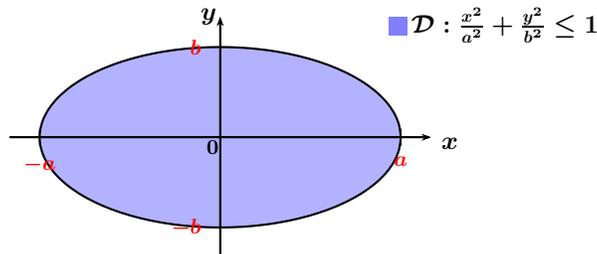
• Un produit scalaire se développe de la façon suivante

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD'} = AB \times AD' \times \cos \theta' = AB \times AD \times \cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) = AB \times AD \times \sin \theta.$$

**Exemple :** Déterminer l'aire de la surface délimitée par une ellipse de rayons  $a$  sur  $(Ox)$  et  $b$  sur  $(Oy)$

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 ; \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1 \right\}.$$

**Correction.** Le domaine  $D$  est le suivant



L'aire d'un domaine  $D$  est donné par la formule  $\mathcal{A}ire(D) = \iint_D 1 \, dx dy$ .

- On pose le changement de variable suivant (qui est une paramétrisation vue au chapitre 3)

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \Phi(r, \theta) = \begin{pmatrix} a \cos \theta \times r \\ b \sin \theta \times r \end{pmatrix}, \quad \text{avec } r \in [0, 1] \text{ et } \theta \in [0, 2\pi[.$$

Remarque : la valeur  $r = 1$  nous donne la paramétrisation du bord (l'ellipse  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ ) et faire varier  $r$  de 0 à 1 nous permet de parcourir le domaine  $D$  du centre jusqu'au bord.

La nouveau domaine d'intégration pour les paramètres  $(r, \theta)$  est un rectangle  $\Delta = [0, 1] \times [0, 2\pi[$ .  
Ce qui simplifie la transformation de l'intégrale double en suite d'intégrale simple.

- On compose  $f$  avec  $\Phi$  :

$$f(x, y) = 1 \quad \Rightarrow \quad f \circ \Phi(r, \theta) = f(ar \cos \theta, br \sin \theta) = 1$$

- Calcul du jacobien

$$\begin{aligned} J_{\Phi}(r, \theta) &= \det \begin{pmatrix} \frac{\partial[ar \cos \theta]}{\partial r} & \frac{\partial[ar \cos \theta]}{\partial \theta} \\ \frac{\partial[br \sin \theta]}{\partial r} & \frac{\partial[br \sin \theta]}{\partial \theta} \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a \cos \theta & -ar \sin \theta \\ br \sin \theta & br \cos \theta \end{pmatrix} = abr \cos^2 \theta - (-abr \sin^2 \theta) \\ &= abr(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = \boxed{abr} \geq 0 \end{aligned}$$

On transforme l'intégrale double en  $(x, y)$  en une intégrale double en  $(r, \theta)$

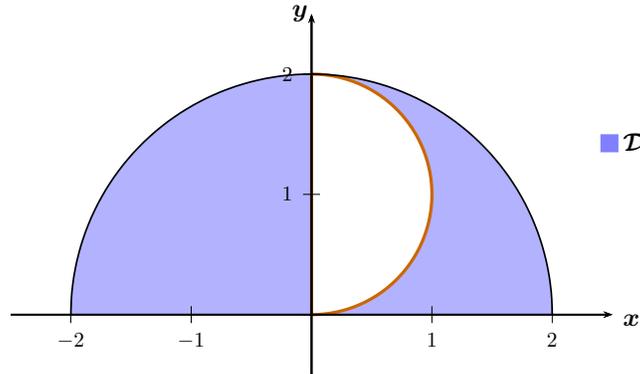
$$\begin{aligned} \mathcal{A}ire(D) &= \iint_D 1 \, dx dy = \iint_{[0,1] \times [0,2\pi[} 1 \times abr \, dr d\theta = ab \int_0^1 \left( \int_0^{2\pi} r \, d\theta \right) dr = ab \int_0^1 [r\theta]_0^{2\pi} dr \\ &= ab \int_0^1 2\pi r \, dr \\ &= ab \left[ \pi \frac{r^2}{2} \right]_0^1 = \boxed{ab\pi} \end{aligned}$$

Remarque : lorsque  $a = b$ , on retrouve l'aire du disque de rayon  $a$  défini par  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 ; x^2 + y^2 \leq a^2\}$ .

$$\mathcal{A}ire(D) = \pi \times a^2$$

**Exercice.** Calculer  $I = \iint_D (x^2 + y^2) dx dy$  où  $D = D_1 \setminus D_2$  avec  $D_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 ; x^2 + y^2 \leq 4 \text{ et } y \geq 0\}$  et  $D_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 ; x^2 + (y - 1)^2 < 1 \text{ et } x > 0\}$ .

**Correction.** Le domaine  $D$  est le suivant



La relation de Chasles nous dit que

$$I = \iint_{D_1} (x^2 + y^2) dx dy - \iint_{D_2} (x^2 + y^2) dx dy$$

On doit effectuer deux changements de variable différents pour chacun des domaines  $D_1$  et  $D_2$ .

**Changement de variable pour  $D_1$  :**

- On pose  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \Phi(r, \theta) = \begin{pmatrix} 2r \cos \theta \\ 2r \sin \theta \end{pmatrix}$ , avec  $r \in [0, 1]$  et  $\theta \in [0, \pi]$ .
- On compose  $f$  avec  $\Phi$  :

$$\begin{aligned} f(x, y) = x^2 + y^2 &\Rightarrow f \circ \Phi(r, \theta) = f(2r \cos \theta, 2r \sin \theta) = 4r^2 \cos^2 \theta + 4r^2 \sin^2 \theta \\ &= 4r^2 (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = 4r^2 \end{aligned}$$

- On utilise le résultat précédent pour obtenir le jacobien :  $J_\Phi(r, \theta) = abr = 2 \times 2 \times r = 4r$

On transforme l'intégrale double en  $(x, y)$  en une intégrale double en  $(r, \theta)$

$$\iint_{D_1} (x^2 + y^2) dx dy = \iint_{[0,1] \times [0,\pi]} 4r^2 \times 4r dr d\theta = \left( \int_0^1 16r^3 dr \right) \times \left( \int_0^\pi 1 d\theta \right) = [4r^4]_0^1 \times \pi = \boxed{4\pi}$$

**Changement de variable pour  $D_2$  :**

- On pose  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \Phi(r, \theta) = \begin{pmatrix} r \cos \theta \\ 1 + r \sin \theta \end{pmatrix}$ , avec  $r \in [0, 1]$  et  $\theta \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ .
- On compose  $f$  avec  $\Phi$  :

$$\begin{aligned} f(x, y) = x^2 + y^2 &\Rightarrow f \circ \Phi(r, \theta) = f(r \cos \theta, 1 + r \sin \theta) = (r \cos \theta)^2 + (1 + r \sin \theta)^2 \\ &= r^2 \cos^2 \theta + 1 + 2r \sin \theta + r^2 \sin^2 \theta \\ &= 1 + r^2 (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) + 2r \sin \theta = 1 + r^2 + 2r \sin \theta \end{aligned}$$

- On utilise le résultat précédent pour obtenir le jacobien :  $J_\Phi(r, \theta) = abr = 1 \times 1 \times r = r$

On transforme l'intégrale double en  $(x, y)$  en une intégrale double en  $(r, \theta)$

$$\begin{aligned} \iint_{D_2} (x^2 + y^2) dx dy &= \iint_{[0,1] \times [0,\pi]} (1 + r^2 + 2r \sin \theta) \times r dr d\theta = \int_0^1 \left( \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} (r + r^3 + 2r^2 \sin \theta) d\theta \right) dr \\ &= \int_0^1 \left[ (r + r^3)\theta - 2r^2 \cos \theta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} dr \\ &= \int_0^1 \pi(r + r^3) dr \\ &= \left[ \pi \left( \frac{r^2}{2} + \frac{r^4}{4} \right) \right]_0^1 = \pi \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \right) = \boxed{\frac{3}{4}\pi} \end{aligned}$$

**Résultat final :**  $I = 4\pi - \frac{3}{4}\pi$ .