

Chapitre 3. Exercice A.2.8 Courbes et intersection de surfaces de \mathbb{R}^3

On considère deux surfaces de \mathbb{R}^3 définies par les paramétrisations suivantes :

$$\mathcal{S}_1 := \left\{ M \begin{pmatrix} u+v+\frac{1}{3} \\ u-2v+\frac{1}{3} \\ -2u+v+\frac{1}{3} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid u, v \in \mathbb{R} \right\},$$

$$\mathcal{S}_2 := \left\{ M \begin{pmatrix} u \\ v \\ u^2+v^2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid u, v \in \mathbb{R} \right\}.$$

1. • La surface \mathcal{S}_1 est un plan d'équation $x + y + z = 1$.
- La surface \mathcal{S}_2 est un paraboloïde de révolution autour de l'axe (Oz) d'équation $z = x^2 + y^2$.
2. (a) • En utilisant la paramétrisation, on applique la formule du théorème III.5.1 page 25 pour trouver un vecteur normal \vec{N}_2 à la surface \mathcal{S}_2 au point $M_2(x_0 = u_0, y_0 = v_0, z_0 = u_0^2 + v_0^2)$. On doit commencer par calculer les vecteurs tangents à la surface.

$$\vec{T}_1 = \frac{\partial \overrightarrow{OM}_2}{\partial u}(u_0, v_0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u_0 \end{pmatrix} \text{ and } \vec{T}_2 = \frac{\partial \overrightarrow{OM}_2}{\partial v}(u_0, v_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2v_0 \end{pmatrix}$$

Ces deux vecteurs ne s'annulent jamais et ne sont pas colinéaires. On a

$$\vec{N}_2 = \vec{T}_1 \wedge \vec{T}_2 = \begin{pmatrix} -2u_0 \\ -2v_0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2x_0 \\ -2y_0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

On remarque que l'on retrouve le résultat précédent en repassant en coordonnées cartésiennes. Ce n'est pas toujours le cas, souvent on trouve un vecteur normal différent mais colinéaire au précédent.

- Une équation du plan tangent Π_2 à \mathcal{S}_2 au point $M_2(x_0, y_0, z_0)$ est donnée par la formule

$$M(x, y, z) \in \Pi_2 \Leftrightarrow \vec{N}_2 \cdot \overrightarrow{M_2M} = 0 \Leftrightarrow (z - z_0) = 2x_0(x - x_0) + 2y_0(y - y_0).$$

- (b) On suppose $M_2 \in (\mathcal{C} = \mathcal{S}_1 \cap \mathcal{S}_2)$. Soit Π_1 le plan tangent à la surface \mathcal{S}_1 au point M_2 .

Un vecteur tangent \vec{T} à la courbe \mathcal{C} au point M_2 appartient à l'intersection des deux plans tangents Π_1 et Π_2 (déterminé précédemment). Autrement dit, ce vecteur tangent est orthogonal aux deux vecteurs normaux aux plans tangents Π_1 et Π_2 . Inversement, soient \vec{N}_1 un vecteur normal à Π_1 et \vec{N}_2 un vecteur normal à Π_2 , alors $\vec{T} = \vec{N}_1 \wedge \vec{N}_2$ est tangent à la courbe \mathcal{C} au point M_2 .

- On a déjà déterminé \vec{N}_2 .

• Étant donné un plan \mathcal{P} de \mathbb{R}^3 défini par l'équation $ax + by + cz = d$ où a, b, c, d sont connus, le plan tangent en tout point $M_0(x_0, y_0, z_0)$ du plan \mathcal{P} est défini par l'équation $a(x - x_0) + b(x - x_0) + c(x - x_0) = 0$ et un

vecteur normal à ce plan tangent est $\vec{N}_0 = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$.

On en déduit que $\vec{N}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est normal à Π_1 .

- On applique la formule pour trouver \vec{T} :

$$\vec{T} = \vec{N}_1 \wedge \vec{N}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} -2x_0 \\ -2y_0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+2y_0 \\ -2x_0-1 \\ 2x_0-2y_0 \end{pmatrix}.$$

- L'équation de la droite \mathcal{T} tangente à la courbe \mathcal{C} au point $M_2(x_0, y_0, z_0)$ est caractérisée par

$$M(x, y, z) \in \mathcal{T} \Leftrightarrow \exists t \in \mathbb{R}, M = M_2 + t\vec{T} \Leftrightarrow \exists t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x = x_0 + t(1 + 2y_0), \\ y = y_0 - t(1 + 2x_0), \\ z = z_0 + 2t(x_0 - y_0). \end{cases}$$

3. On reprend les équations implicites des surfaces \mathcal{S}_1 et \mathcal{S}_2 . On a

$$M(x, y, z) \in \mathcal{C} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = 1 \\ z = x^2 + y^2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = 1 \\ 1 - x - y = x^2 + y^2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = 1 \rightarrow \text{plan} \\ (x + \frac{1}{2})^2 + (y + \frac{1}{2})^2 = \frac{3}{2} \rightarrow \text{cylindre} \end{cases}$$

La première équation définit un plan qui est la surface \mathcal{S}_1 . La seconde équation définit un cylindre de révolution autour de l'axe parallèle à (Oz) passant par le point de coordonnées $(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 0)$ et de rayon $\sqrt{\frac{3}{2}}$.

- On peut alors paramétriser la courbe \mathcal{C} en s'inspirant de la paramétrisation d'un cylindre :

$$M(x, y, z) \in \mathcal{C} \Leftrightarrow \exists \theta \in [0, 2\pi[, \begin{cases} x = -\frac{1}{2} + \sqrt{\frac{3}{2}} \cos \theta, \\ y = -\frac{1}{2} + \sqrt{\frac{3}{2}} \sin \theta, \\ z = 1 - x - y = 2 - \sqrt{\frac{3}{2}}(\cos \theta + \sin \theta). \end{cases}$$

Dans le cas particulier d'un cylindre elliptique $C_{(0,0)}$ d'axe (Oz) , centré à l'origine et de demi-axes de longueurs a et b , l'équation implicite est $(\frac{x}{a})^2 + (\frac{y}{b})^2 = 1$ et une paramétrisation est $(a \cos \theta, b \sin \theta, z)$ avec $\theta \in [0; 2\pi[$ et $z \in \mathbb{R}$.

Dans le cas plus général du cylindre elliptique $C_{(\alpha, \beta)}$ centré au point de coordonnées $(\alpha, \beta, 0)$, on doit effectuer un changement de variable $x' = x - \alpha$, $y' = y - \beta$, $z' = z$. On a donc

$$M(x, y, z) \in C_{(\alpha, \beta)} \Leftrightarrow M'(x', y', z') \in C_{(0,0)}.$$

L'équation implicite de $C_{(\alpha, \beta)}$ est $(\frac{x'}{a})^2 + (\frac{y'}{b})^2 = 1 \Leftrightarrow (\frac{x-\alpha}{a})^2 + (\frac{y-\beta}{b})^2 = 1$.

Si $a = b = R$, on réécrit cette équation $(x - \alpha)^2 + (y - \beta)^2 = R^2$ et on dit que $C_{(\alpha, \beta)}$ est un cylindre de révolution autour de l'axe parallèle à (Oz) passant par le point de coordonnées $(\alpha, \beta, 0)$.

Pour obtenir une paramétrisation de $C_{(\alpha, \beta)}$ on cherche une paramétrisation de $C_{(0,0)}$ pour les points $M'(x', y', z')$ et on fait le changement de variable inverse $x = x' + \alpha$, $y = y' + \beta$, $z = z'$. On obtient $(a \cos \theta + \alpha, b \sin \theta + \beta, z)$ avec $\theta \in [0; 2\pi[$ et $z \in \mathbb{R}$.

Un vecteur tangent \vec{T}' à la courbe \mathcal{C} en $M_2(x_0, y_0, z_0)$ est obtenu en dérivant chaque coordonnée par rapport à θ . On obtient

$$\vec{T}' = \begin{pmatrix} -\sqrt{\frac{3}{2}} \sin \theta_0 \\ \sqrt{\frac{3}{2}} \cos \theta_0 \\ \sqrt{\frac{3}{2}}(\sin \theta_0 - \cos \theta_0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y_0 - \frac{1}{2} \\ x_0 + \frac{1}{2} \\ y_0 - x_0 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \vec{T}.$$